

CARACTERISTIQUES DES ONDES ULTRA-SONORES

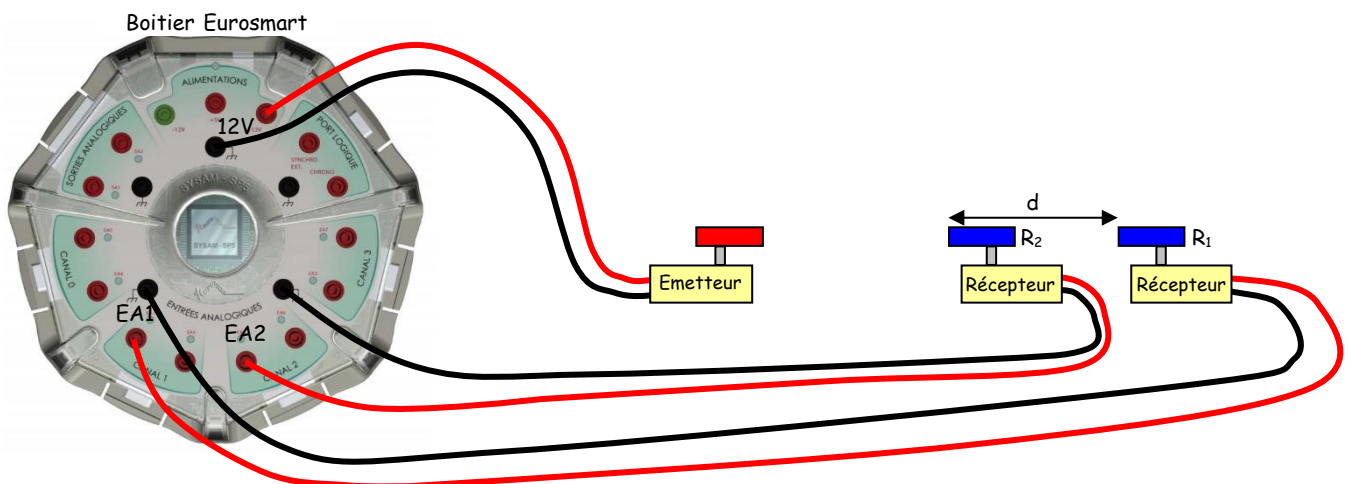
1- Objectifs

Les objectifs de ce travail sont de:

- Déterminer les caractéristiques spatio-temporelles (longueur d'onde et période) d'une onde ultra-sonore dans l'air à l'aide d'un dispositif d'acquisition informatisé.
- Mesurer la célérité de l'onde ultrasonore dans l'air.

1- 2- Etude d'une onde ultra-sonore

Réaliser le montage ci-dessous où l'émetteur à ultrasons est alimenté en 12V par le boîtier Eurosmart.



Le signal délivré par le récepteur R_1 est appliqué sur la voie EA1 du canal 1 du boîtier Eurosmart, tandis que celui délivré par le récepteur R_2 est appliqué sur la voie EA2 du canal 2.

Régler l'émetteur en mode "continu" et positionner les deux récepteurs R_1 et R_2 à égale distance de l'émetteur, sur la graduation 0 mm de la règle.

Dans un premier temps, le récepteur R_2 n'est pas utilisé.

Dans le logiciel LatisPro:

- Activer la voie EA1
- Choisir 2000 points de mesures
- Choisir une durée totale d'acquisition de 0,500ms.
- Choisir le mode d'affichage trait.

Déclencher l'acquisition en appuyant sur la touche F10.

Cliquer avec le bouton droit de la souris afin de faire un calibrage automatique de la courbe.

- **Quelle est l'allure du signal observé?**
- **Déterminer la période temporelle T de ce signal ultra sonore.**
- **En déduire la fréquence du signal ultra sonore émis.**
- **Cette onde fait elle bien partie du domaine des ondes ultrasonores ($f > 20\text{kHz}$)?**

On utilise maintenant les deux récepteurs R_1 et R_2 .

Dans le logiciel LatisPro:

- Activer les voies EA1 et EA2
- Choisir 2000 points de mesures
- Choisir une acquisition en mode continu.
- Choisir le mode d'affichage trait.
- Déclencher l'acquisition en appuyant sur la touche F10.

Remarque: Pour cesser l'acquisition appuyer sur la touche ESC.

Placer les deux récepteurs R_1 et R_2 sur la graduation 0mm de la règle et vérifier que les ondes ultra sonores sont reçues en phase (concordance des maxima et des minima des deux signaux).

Décaler lentement R_1 par rapport à R_2 jusqu'à ce que les ondes ultra-sonores reçues soient de nouveau en phase.

- **Relever la distance d séparant les deux récepteurs.**
- **A quoi correspond cette distance particulière?**

Pour avoir plus de précision, déplacer lentement le récepteur R_1 en comptant 10 mises en phases consécutives.

- **Repérer et noter la nouvelle distance d entre R_1 et R_2 .**
- **En déduire la valeur moyenne λ de la longueur d'onde.**

3- Relation entre les périodes temporelle et spatiale

Les périodes temporelle $T(s)$ et spatiale $\lambda(m)$ sont reliées par la relation:

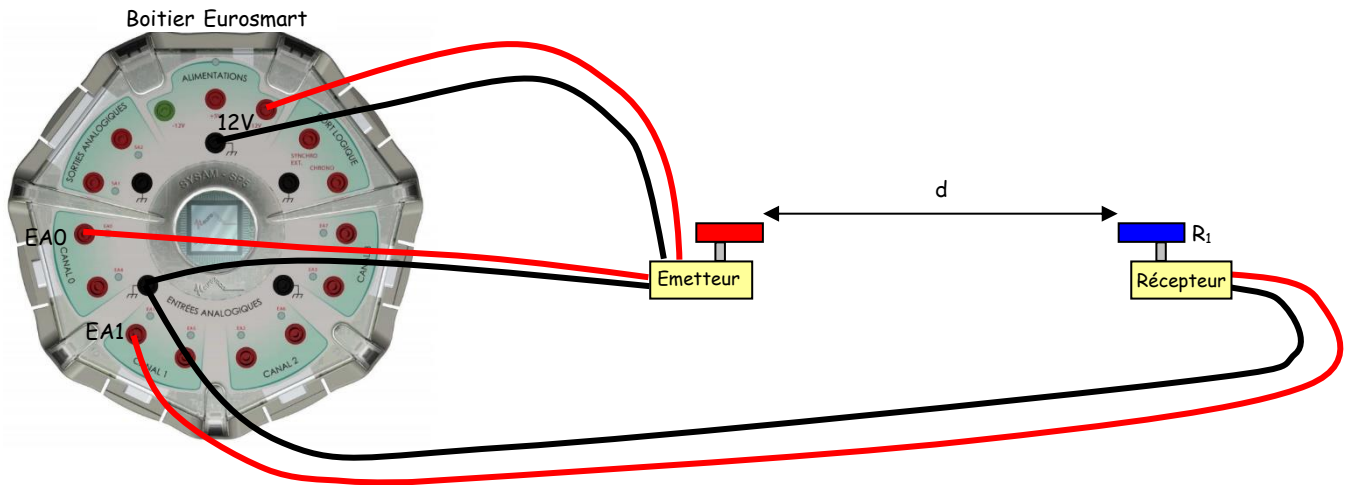
$$\lambda = V \times T$$

où $V(m/s)$ est la célérité de l'onde ultra sonore.

- **A l'aide de cette relation et des valeurs trouvées précédemment, en déduire la valeur de la vitesse V des ondes ultra sonores dans l'air.**

4- Détermination de la vitesse des ondes ultrasonores dans l'air

Réaliser le montage ci-dessous où l'émetteur à ultrasons est alimenté en 12V par le boîtier Eurosmart.



La voie EA0 est reliée à l'émetteur.

La voie EA1 est reliée au récepteur R_1 .

Mettre l'émetteur en mode Salve Rapide.

Dans le logiciel LatisPro:

- Activer les voies EA0 et EA1
- Choisir 2000 points de mesures
- Choisir une durée totale d'acquisition de 10ms.
- Choisir le mode d'affichage trait.

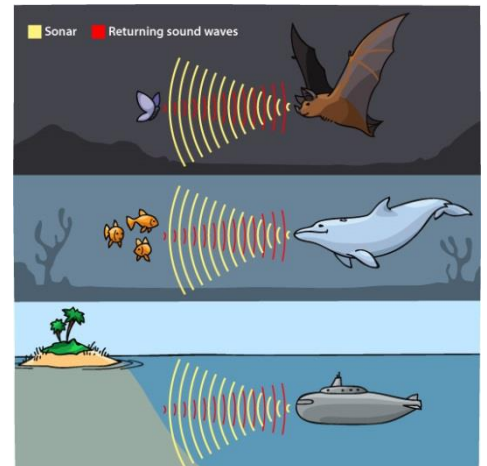
Déclencher l'acquisition en appuyant sur la touche F10.

- Quelle est l'allure des signaux observés?
- Déterminer la durée séparant ces deux signaux.
- A partir de cette mesure calculer la vitesse de l'onde ultrasonore pour des distances d de 20cm, 30cm, 40cm et 50cm.
- En déduire la valeur moyenne de la vitesse de l'onde ultrasonore.
- Comparer cette valeur avec la valeur théorique de 340m/s.
- Calculer l'erreur relative et l'exprimer en pourcentage.

5- Détermination d'une distance par écholocalisation

L'écholocalisation consiste à envoyer des sons et à écouter leur écho pour localiser et dans une moindre mesure d'identifier les éléments désirés.

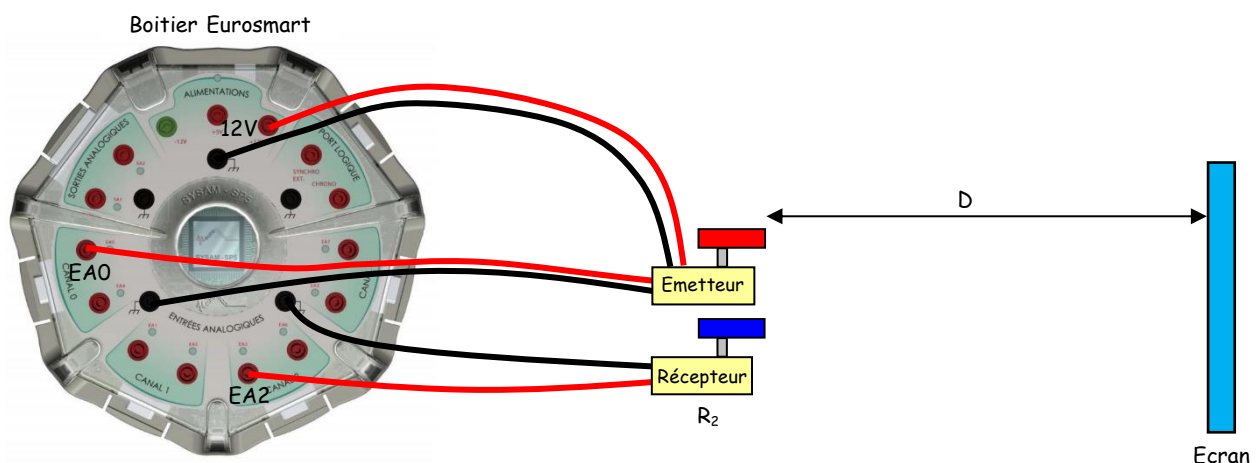
Ce système permet à des animaux de localiser les éléments de leur environnement (obstacles, parois de grottes ou autres cavités) et repérer leur nourriture ou leurs proies des milieux où la vue est inefficace à cause du manque de lumière (nuit, grotte, profondeur marine, turbidité de l'eau). Certains papillons de nuit, notamment les Arctiidae, ont acquis des organes tympaniques qui détectent les ultrasons des chauves-souris insectivores pour fuir leur prédateur, ils peuvent émettre eux-mêmes des ultrasons pour brouiller le radar des chauves-souris, comme certains criquets et coléoptères, ou émettre des clics ultrasoniques aposématifs.



Les marsouins de la famille Phocoenidae émettent des ultrasons singuliers pour échapper à leurs plus grands prédateurs: les orques. En effet, leur fréquence ultrasonique ne descend jamais en dessous de 100kHz et reste donc inaudible pour les baleines tueuses, dont la capacité auditive ne dépasse pas 100kHz. C'est la pression de la prédation qui a permis aux marsouins de faire évoluer leur technique d'écholocalisation.

Suivant les animaux, la plage de fréquence peut être extrêmement étendue: entre 250Hz et 220kHz pour les dauphins. Au sein d'un même groupe, chaque animal utilise une gamme de sons qui lui est personnelle, ce qui lui permet d'écouter ses propres émissions sans être perturbé par celles de ses congénères.

Réaliser le montage ci-dessous où l'émetteur à ultrasons est alimenté en 12V par le boîtier Eurosmart.



Placer l'émetteur et le récepteur 2 cote à cote. Placer un écran à une distance D d'environ 20cm.

La voie EA0 est reliée à l'émetteur.

La voie EA2 est reliée au récepteur R_2 .

Mettre l'émetteur en mode Salve Rapide.

Dans le logiciel LatisPro:

- Activer les voies EA0 et EA2
- Choisir 2000 points de mesures
- Choisir une durée totale d'acquisition de 10ms.
- Choisir le mode d'affichage trait.

Déclencher l'acquisition en appuyant sur la touche F10.

- **Quelle est l'allure des signaux observés?**
- **Déterminer la durée séparant ces deux signaux.**
- **A partir de cette mesure calculer la distance d parcourue par l'onde ultrasonore.**
- **En déduire la distance séparant l'émetteur de l'écran.**